

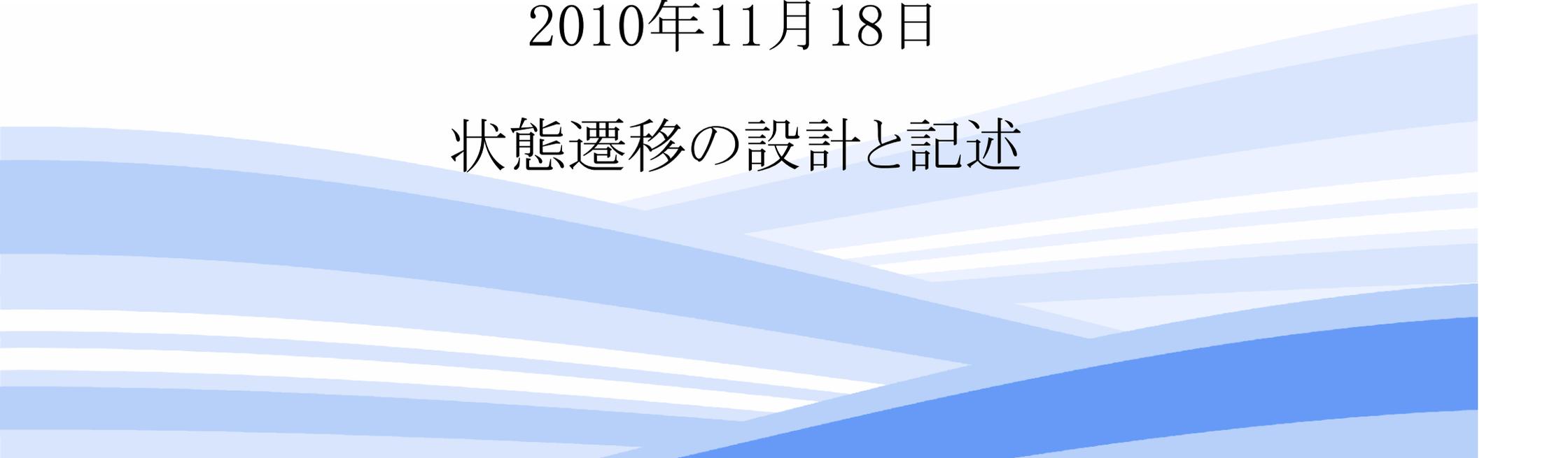


# ハードウェア実験

## 組み込みシステム入門 第9回

2010年11月18日

状態遷移の設計と記述





# 前回に引き続き

- ▶ ICトレーナ上のスイッチを読み込みます。
- ▶ 複数のスレッド間で、データの受け渡しを行うプログラムを課題とします。
  - 4番目のサンプルプログラム(Buttonプロジェクト)を改変します。
- ▶ 「状態機械」の動作をプログラムしてみます。



# 相互作用図

## ▶ 自律分散協調動作と相互作用図

▶ <http://www.atmarkit.co.jp/im/carc/serial/object06/object06.html>

- オブジェクトは1つ1つは自律
- それらが「メッセージを通して、協調しながら全体として1つの仕事をする」というのがオブジェクト指向の自律分散協調動作の考え方です。

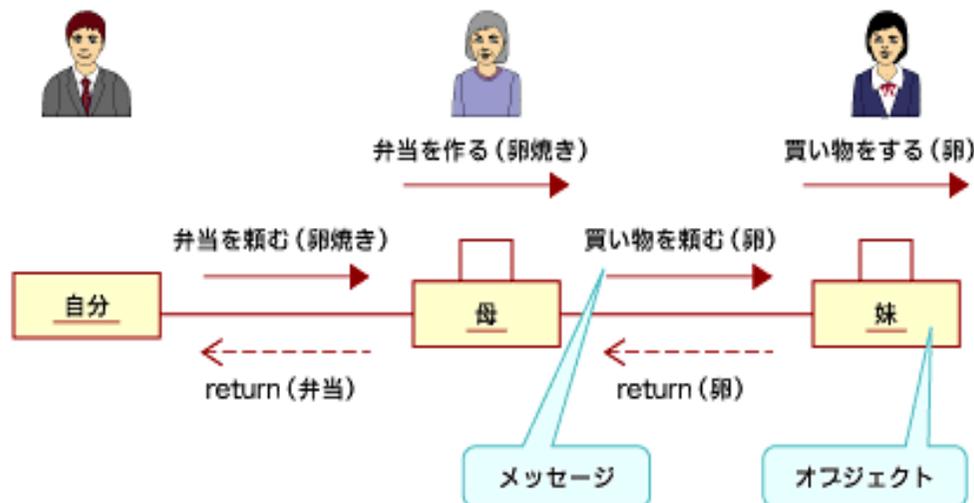
▶ シーケンス図とコラボレーション図とがある。





# コラボレーション図

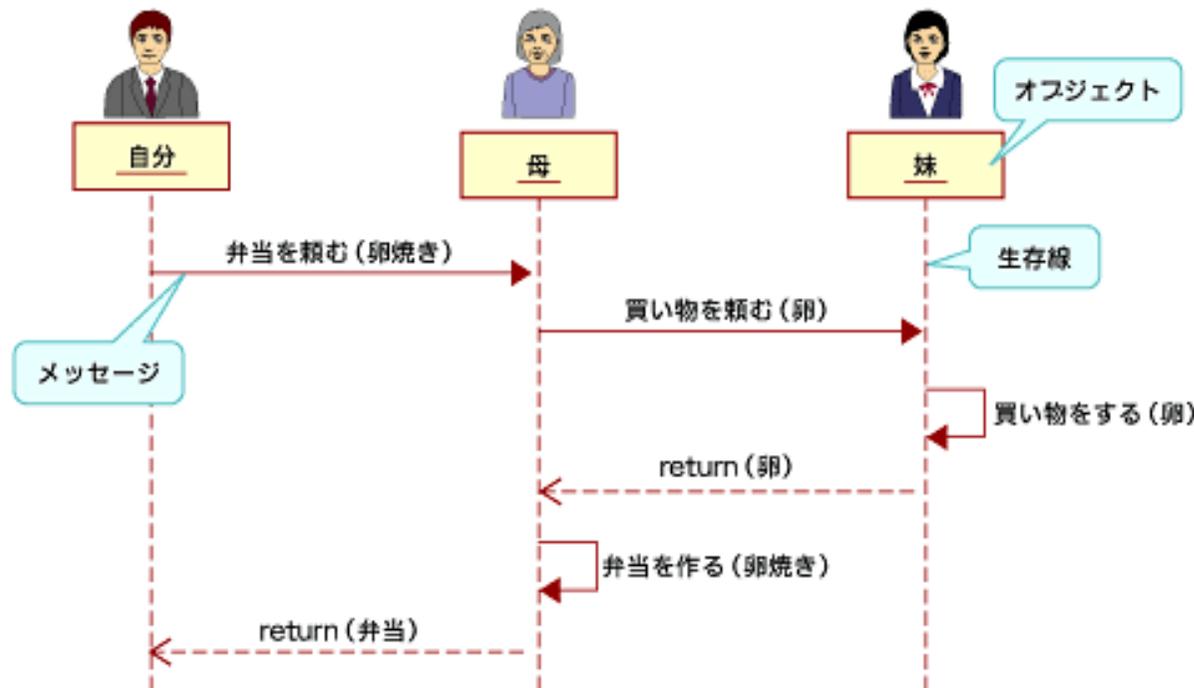
- ▶ 「自分」から「母」に「弁当を頼む(卵焼き)」というメッセージを送る
- ▶ 「母」から「妹」に「買い物を頼む(卵)」というメッセージを送る
- ▶ 「妹」は自分自身に「買い物をする(卵)」というメッセージを送る(メソッド)
- ▶ 「妹」はメッセージ2の依頼により、買って来た卵を「母」に渡す
- ▶ 「母」はメッセージ1の依頼を達成するため、自身に「弁当を作る(卵焼き)」というメッセージを送り、完成したら弁当を「自分」に渡す





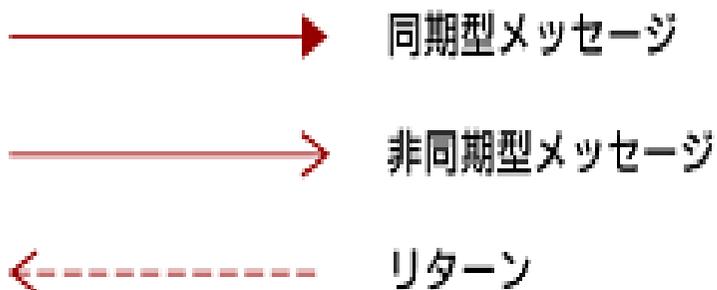
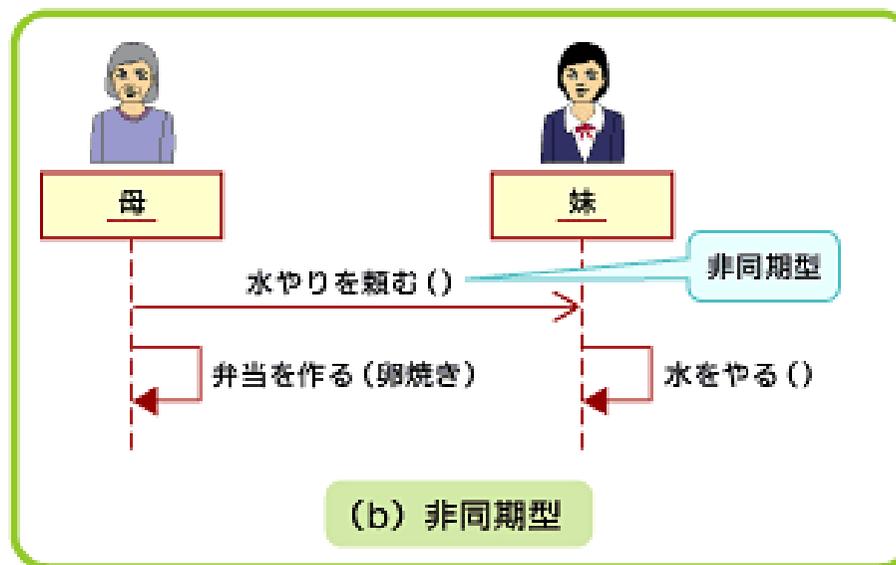
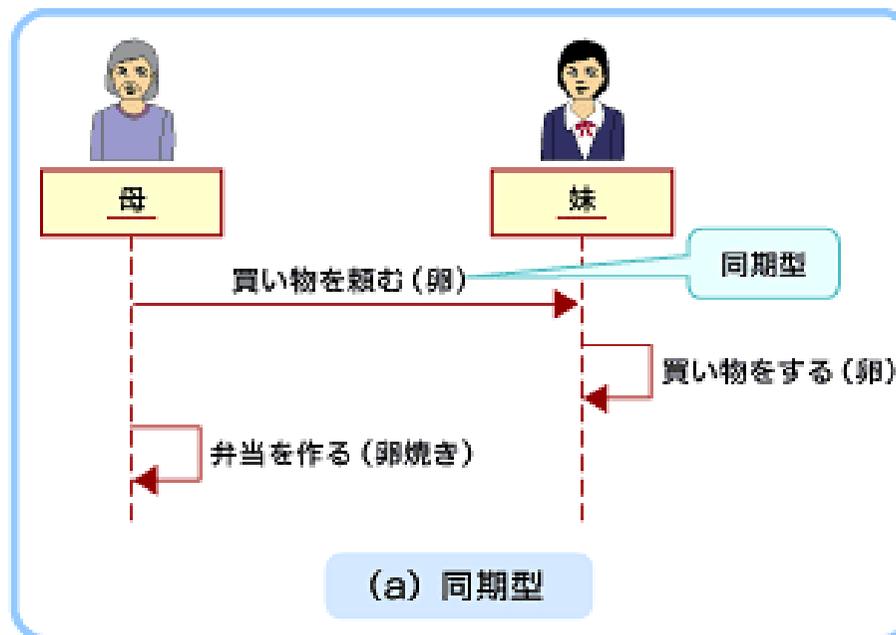
# シーケンス図

- ▶ メッセージの順番を時系列で表現する
- ▶ オブジェクトを上にも並べ、その下に生存線と呼ばれる点線を引く
- ▶ メッセージはこの生存線の間、シナリオの時間の流れに沿って上から順に並べる



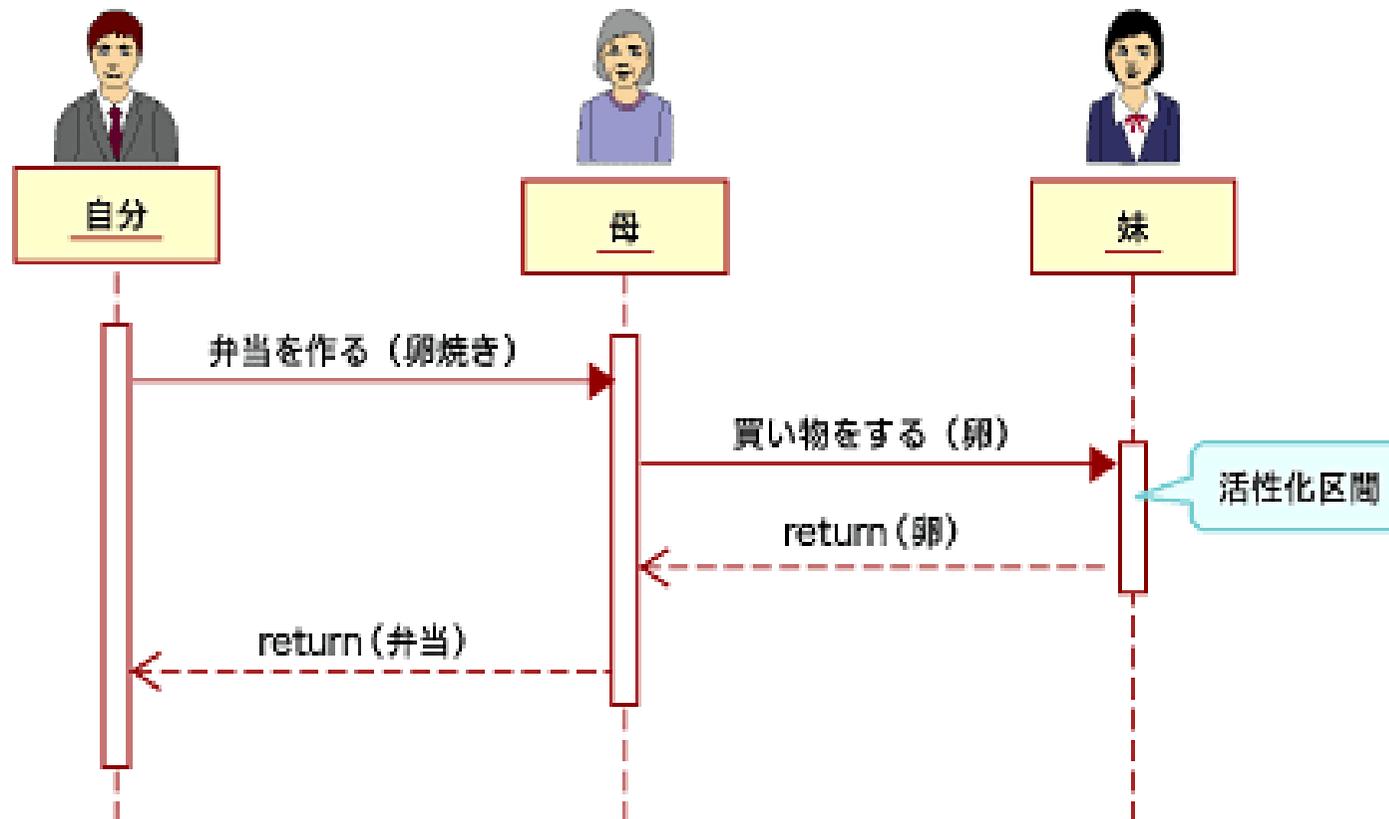
# メッセージの書き方

- ▶ 同期型と非同期型がある。
- ▶ リターンを待つ場合と待たない場合



# 活性化区間

- ▶ スレッドが「起きて」いる期間を明記する。
- ▶ 生存線上の長方形は、呼び出された操作がアクティブな時間を表すもので、活性化区間または制御フォーカスと呼ぶ。





# button projectでのEvent

## ▶ caseで記述されている行

### ■ 43行目

- タイマー・イベントを受け付けている。
- `case t when timerafter(time) :=> void:`

### ■ 56行目

- 通信チャンネルからのLEDの値
- `case c :=> ledVal :`

### ■ 71行目

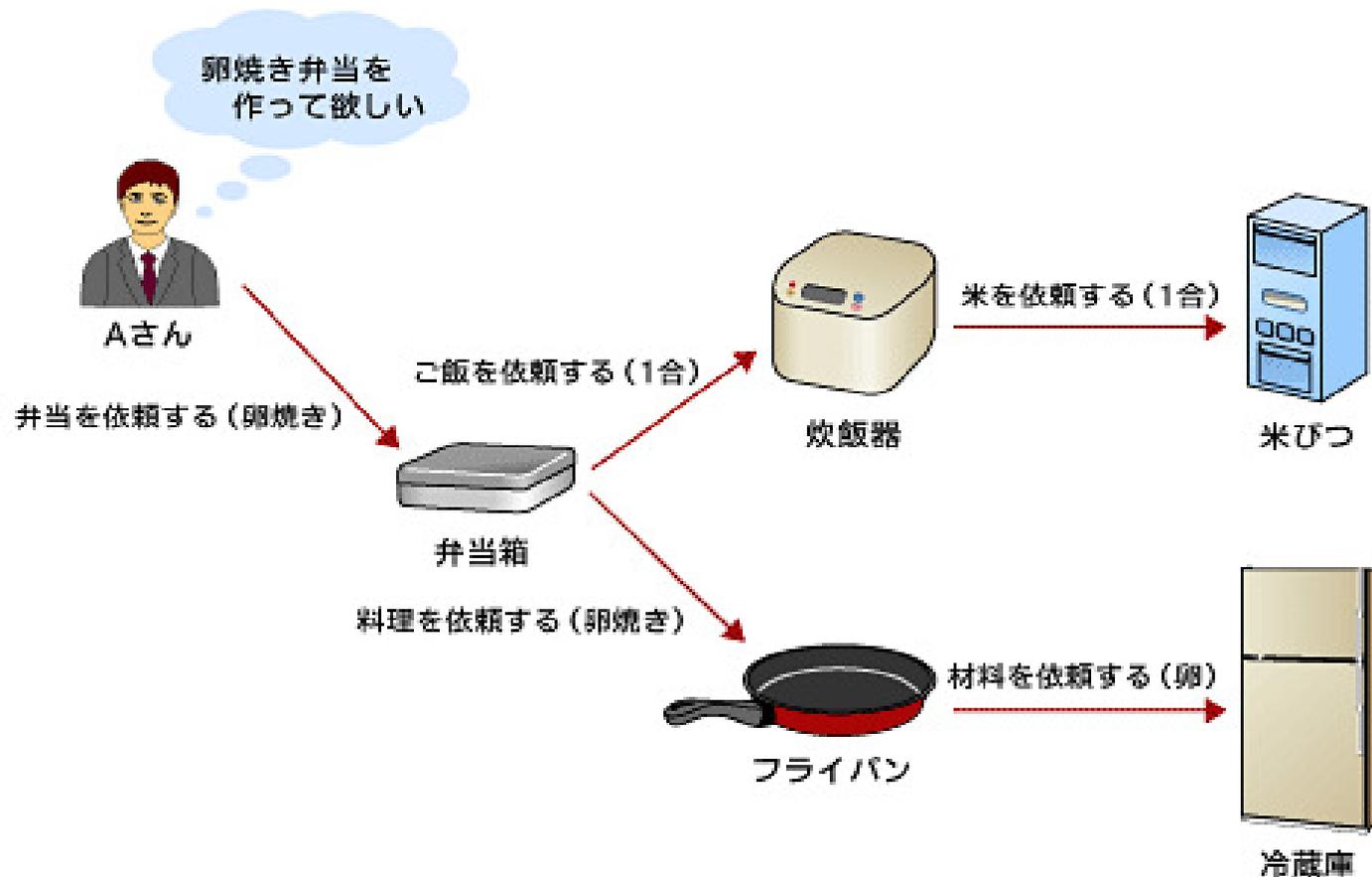
- ボタンが押されたイベント
- `case button when pinseq(0) :=> void:`

# スレートチャート図のシナリオ

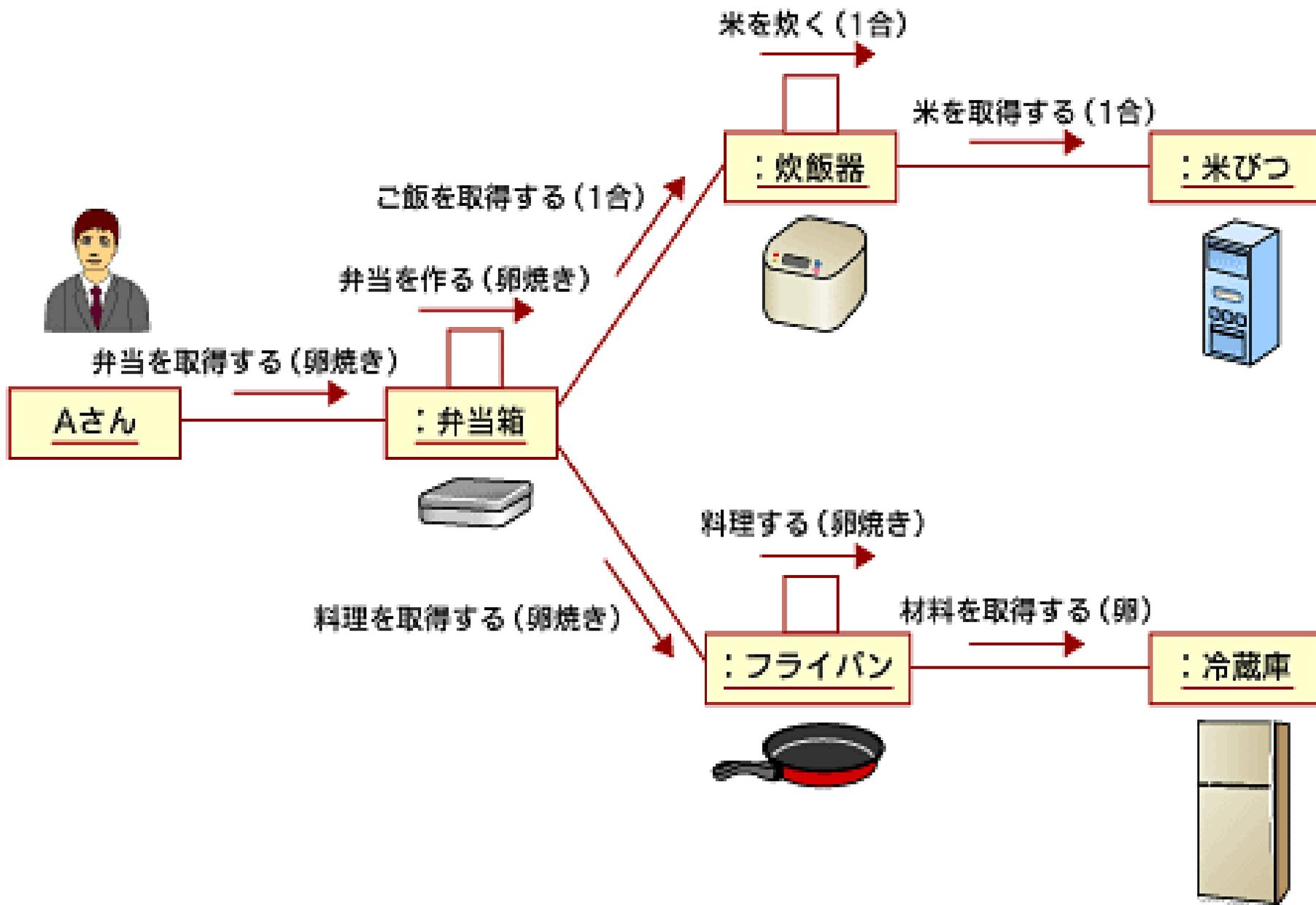
- ▶ <http://www.atmarkit.co.jp/im/carc/serial/object07/object07.html>
- ▶ ここから始めるオブジェクト指向
- ▶ Aさんは卵焼き弁当を欲しいと思っただとします。モデルに登場するオブジェクトは弁当箱、炊飯器、米びつ、フライパンおよび冷蔵庫です。冷蔵庫には卵が入っています。これらのオブジェクトが協力してAさんの要求をどのように達成すればよいかを、オブジェクトを擬人化してちょっと遊び心で考えてください。

# シナリオの図式化

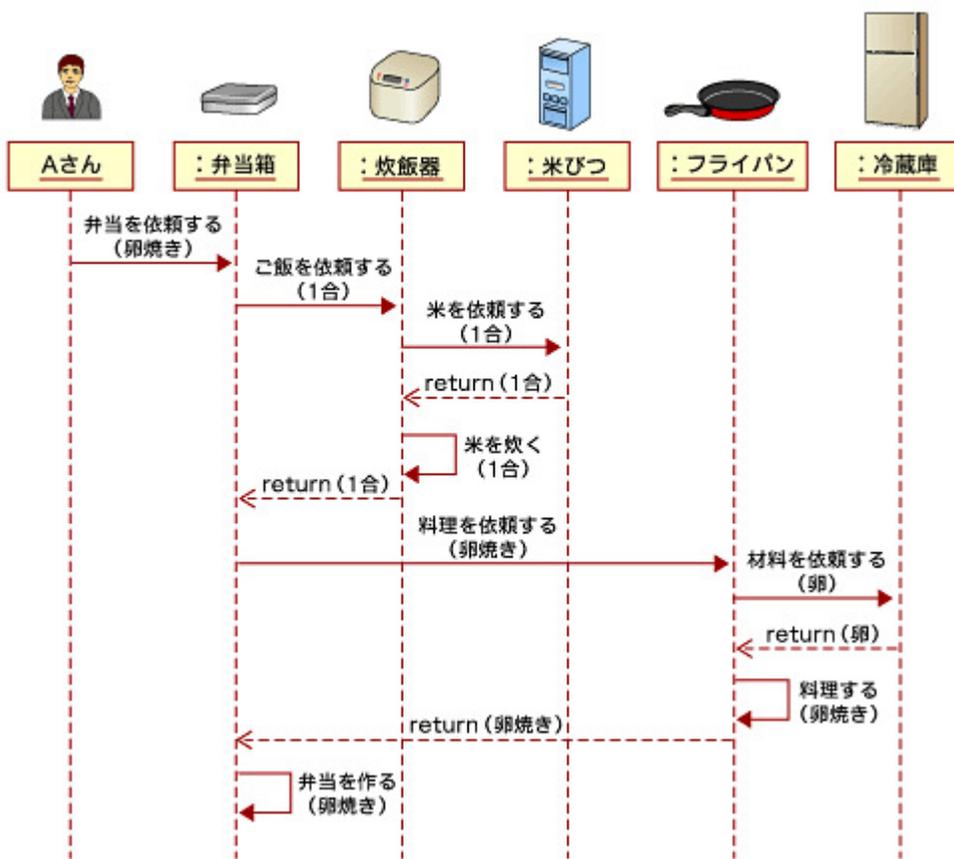
- ▶ Aさんは弁当箱さんに「卵焼き弁当を作ってください」とお願いします。弁当箱さんは炊飯器さんのところに行ってお飯を1合お願いします。  
(以下略)



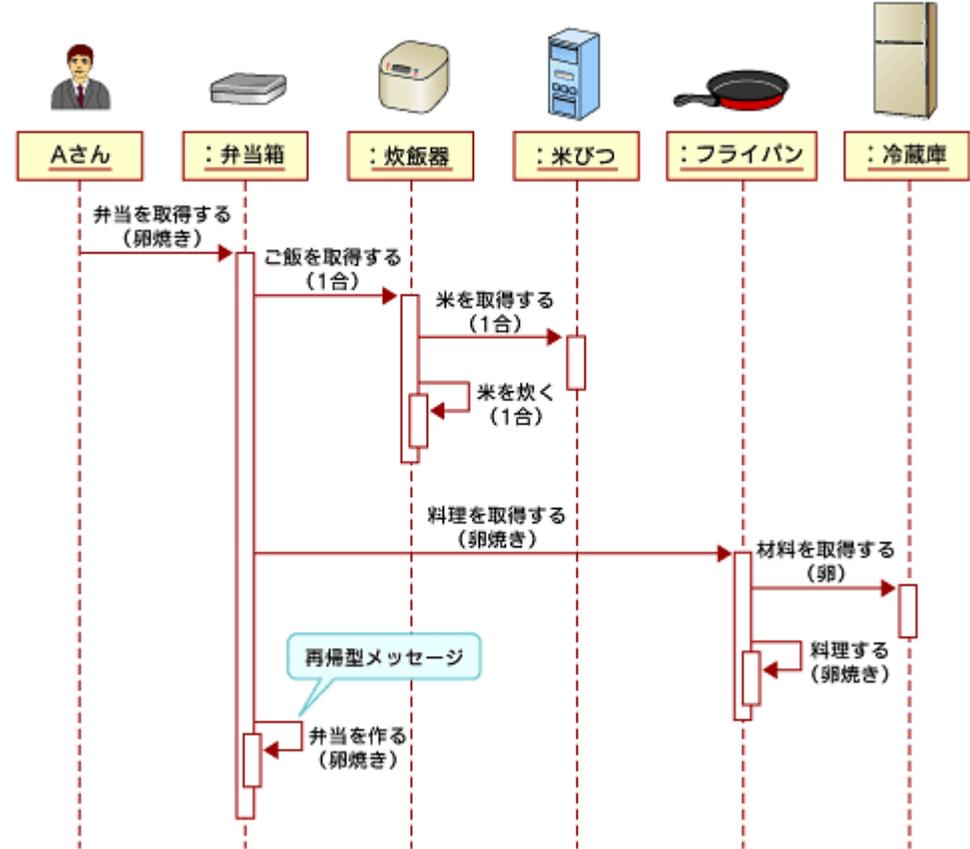
# シナリオのコラボレーション図



# シナリオのシーケンス図

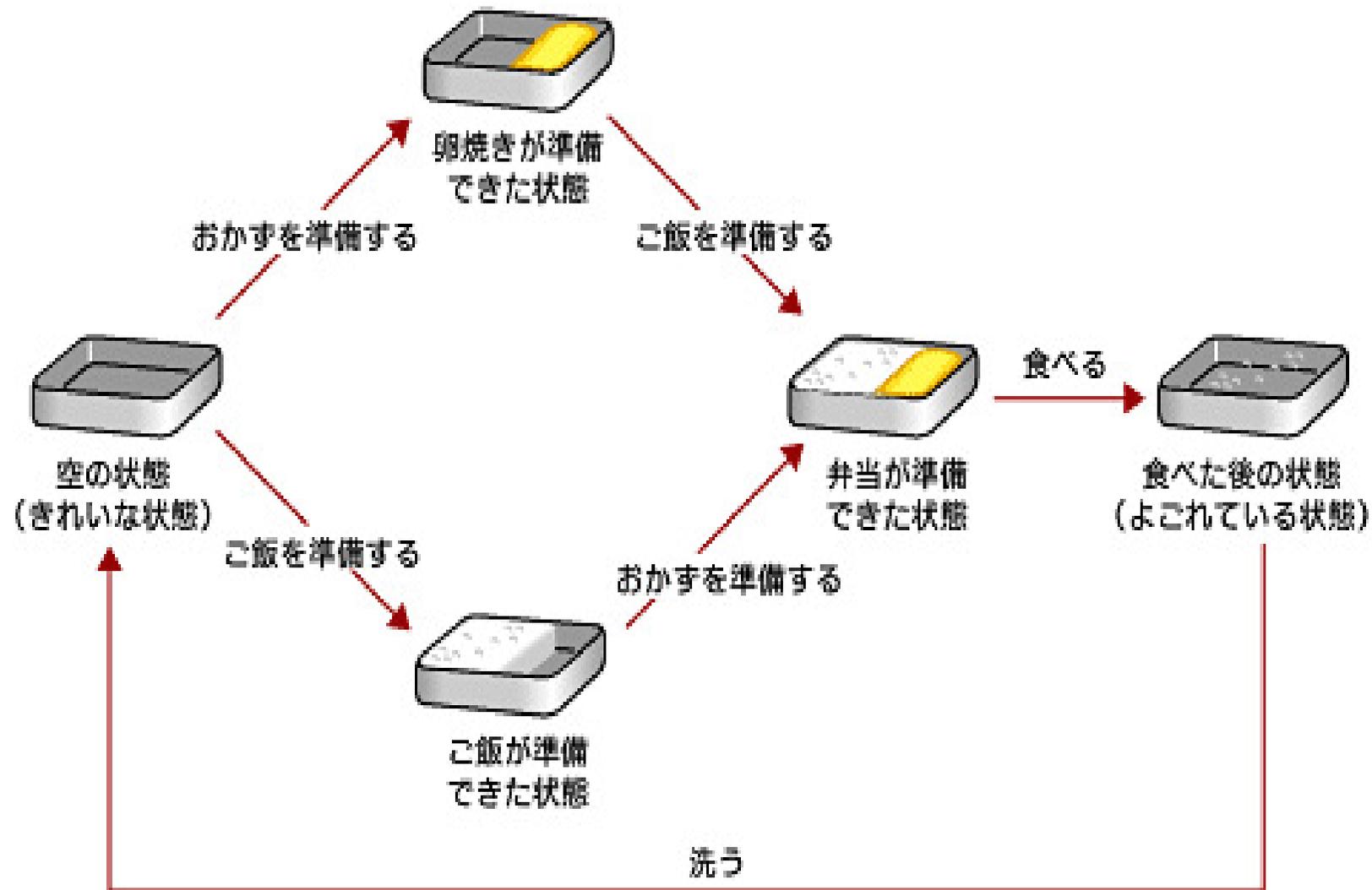


リターンを書き入れた例

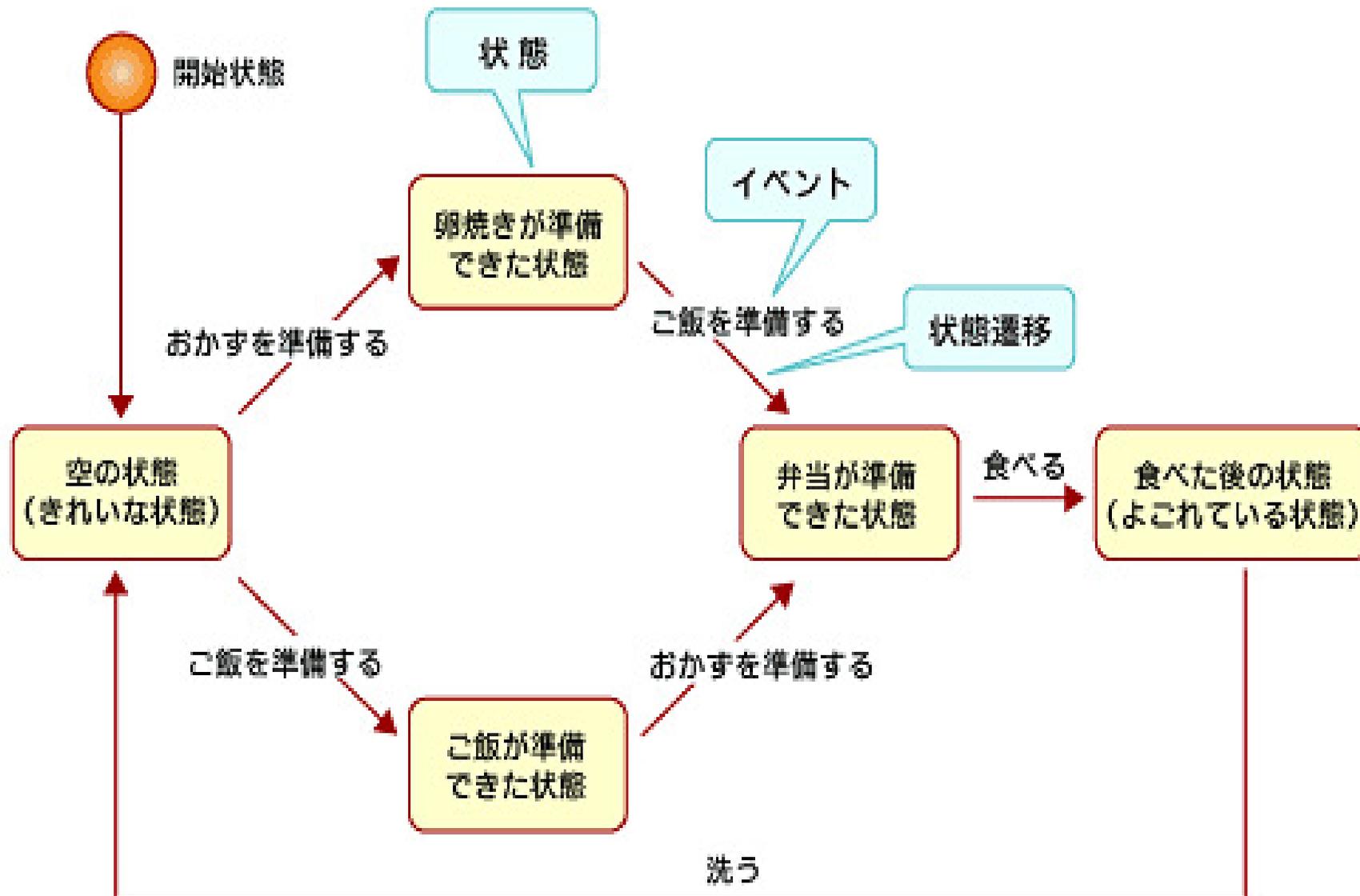


活性化区間を書き入れた例

# 弁当箱の状態変化



# 弁当箱のステートチャート図





# 前回のスライド(復習)

- ▶ 何がEventか？
- ▶ なぜ、buttonListenerだけ別のスレッドにしたか？

# 何がEventか？

- ▶ システム側から見て、予期できない事象
  - ボタンが押された
    - ⇒ 人が操作している
  - 通信チャンネルからの値の受け取り
    - ⇒ 他のスレッドの動作は、関知しない
  - タイマーが予定時刻になった
    - ⇒ 時計をじっと見ている訳ではない。
- ▶ ※ タイマーは「わかる」のではないか？
  - じっと見ていればわかるが、それではタイマーの意味がない。(他の作業をしたいから、アラームや目覚まし時計を設定する！)
  - タイマーを一度セットしたら、タイマーからの通知は受け付けるものの、他の作業をするので「じっと監視」はしない！

# なぜ、buttonListenerだけ別のスレッドにした？

- ▶ buttonListenerの①のSelectでは、ボタンが押されるまでsleepする。
- ▶ このcase文は、他のEventと同じselectに書くことができる。
- ▶ ところが、一度ボタンが押されると②の部分でsleepし、ボタンが離されるまで待つ。
  - ここで待ってしまうと、Selectの他の選択肢が処理できない。

```
64 void buttonListener(in port button, chanend c)
65 {
66     int led = 1;
67     while (1)
68     {
69         select ①
70         {
71             case button when pinseq(0) :> void:
72             {
73                 c <: led;
74                 led = (led + 1) & 0xF;
75
76                 button when pinseq(1) :> void; ②
77
78                 break;
79             }
80         }
81     }
82 }
83 |
```

このために、button処理のpinseqは、タイマーなどからスレッドを分けて、独立したスレッドで走らせている。



# 前回出題した報告課題

- ▶ 以下のプログラムを書いて下さい。
- ▶ 「点滅中」と、「待機中」の二つの状態を作る。
  - 「待機中」は、XK-1上の4つのうち特定のLEDが点灯。
  - 「点滅中」では、さらに「点灯中」と「消灯中」の二つの状態があり、交互に点灯と消灯を繰り返す。
- ▶ ICTレーナ上のスイッチ(任意の一つ)がONになったら、「点滅中」になり、OFFになったら「待機中」になるようにする。
  - ICTレーナ上の一つのスイッチで、LEDを切り替える。
- ▶ 発展課題A
  - XK-1上のスイッチ1を押すとLEDがカウントアップするようにする。
  - 1回押すごとに、LED表示の4ビット値がカウントアップする。
- ▶ 発展課題B
  - XK-1上のスイッチ2を押すと、点滅の周期が変化するようにする。
  - 点滅の周期が一定以上短くなったら、最初の状態に戻す。

# 課題の内容をシナリオ化する

- ▶ ボタン1、ボタン2、それぞれを「イベント」として独立したスレッドとする。(シーケンス図のみに登場)
- ▶ ICTレーナ上のLEDをどのように表示させるかを記述する。
- ▶ ICTレーナ上のLEDの表示の変化を、ステートチャート図で表現する。
- ▶ この動作を実現する記述を、状態遷移表やシーケンス図で表現する。(どちらでも、記述しやすい方、または両方)

# 状態遷移表作成の準備

## ▶ イベント定義

- Btn1(ボタン1が押された)
- Btn2(ボタン2が押された)
- Timer(spanの時間が経過した)

:

## ▶ 状態定義

- State1(LED1~5が、2進数を表示している)
- State2(LED1~5が、全体消灯している)

:

## ▶ 制御変数

- led : LED1~5に表示する2進数
- span : LEDを点滅する周期



# 状態遷移表

	State1	State2
Btn1	led ← led + 1 ledの値をoutする。	led ← led + 1
	⇒ State 1	⇒ State 2
Btn2	span ← span / 2 一定値以下になったら 初期値に戻す	span ← span / 2 一定値以下になったら 初期値に戻す
	⇒ State 1	⇒ State 2
Timer	消灯する	ledの値をoutする。
	⇒ State 2	⇒ State 1



# 報告

- ▶ 作成したいプログラムの動作を、「言葉」でできるだけ細かく記述する。(要求仕様の文書化)
- ▶ 作成したプログラムの、メインモジュールのステートチャート図を作成する。
- ▶ 状態遷移表を作成する。
- ▶ シーケンス図を作成する。
- ▶ プログラムの報告(前回と同じで構わない)
- ▶ 動作を報告する(前回と同じで構わない)
- ▶ 今回は、プログラムを記述するそれぞれの図を報告して下さい。



# 次回(こそ)の予告

- ▶ ライトレースカーを組み上げて、接続のための準備を行います。
- ▶ XK-1とライトレースカーが接続できることを試します。
- ▶ (この「次回の予告」ページは、予告なしに改変する場合があります。)